

AJINEXTEK CO.,LTD

SDC-N404 Series

Computer link

지원버전 OS

V4.0 이상

XDesignerPlus 4.0.0.0 이상



CONTENTS

본사 (주)M2I의 "Touch Operation Panel(M2I TOP) Series"를 사용해주시는 고객님께 감사 드립니다. 본 매뉴얼을 읽고 "TOP-외부장치"의 접속 방법 및 절차를 숙지해 주십시오.

1. 시스템 구성

2 페이지

접속에 필요한 기기, 각 기기의 설정, 케이블, 구성 가능한 시스템에 대해 설명합니다.
본 절을 참조하여 적절한 시스템을 선정하십시오.

2. TOP 기종과 외부 장치 선택

3 페이지

TOP 기종과 외부 장치를 선택합니다.

3. 시스템 설정 예제

4 페이지

본 기기와 해당 외부 단말기의 통신 접속을 위한 설정 예제를 설명 합니다.
"1. 시스템 구성"에서 선택한 시스템에 따라 예제를 선택 하십시오.

4. 통신 설정 항목

5 페이지

TOP 통신 설정 하는 방법에 대해서 설명합니다.
외부 장치의 설정이 바뀔 경우 본 장을 참조 하여 TOP의 설정도 외부 장치와 같게 설정하십시오.

5. 케이블 표

8 페이지

접속에 필요한 케이블 사양에 대해 설명합니다.
"1. 시스템 구성"에서 선택한 시스템에 따라 적합한 케이블 사양을 선택 하십시오.

6. 지원 어드레스

9 페이지

본 절을 참조하여 외부 장치와 통신 가능한 어드레스를 확인하십시오.



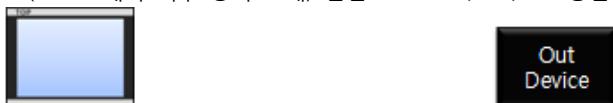
1. 시스템 구성

TOP와 "AJINEXTEK CO.,LTD – SDC-N404 Series"의 시스템 구성은 아래와 같습니다.

Series	CPU	Link I/F	통신 방식	시스템 설정	케이블
SDC-N404	All CPU	Loader Port(DSUB 9 pin)	RS-232C	3.1 설정 예제 1 (4 페이지)	5.1 케이블 표 1 (8 페이지)

■ 연결 구성

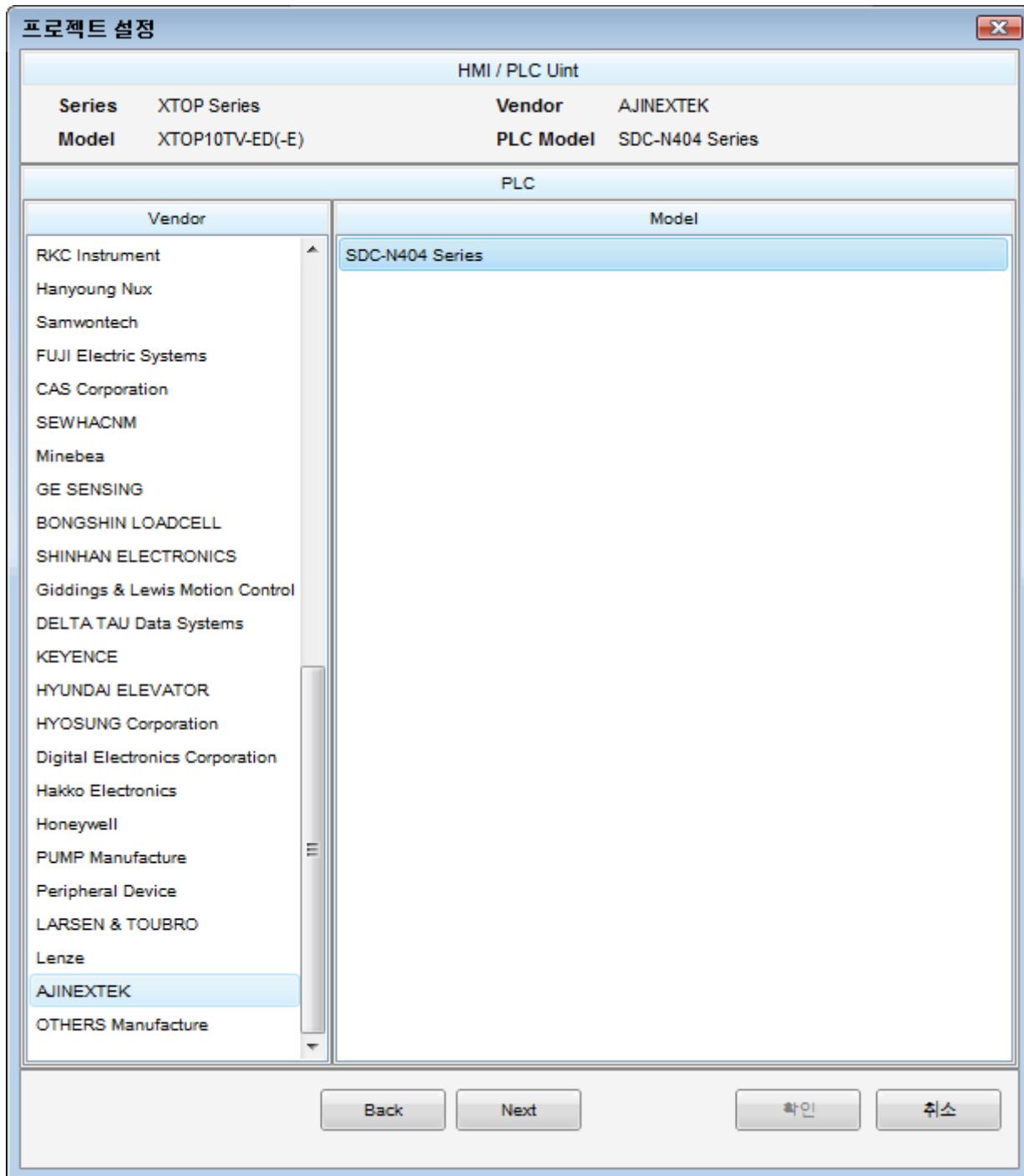
- 1 : 1(TOP 1 대와 외부 장치 1 대) 연결 – RS232C/422/485 통신에서 가능한 구성입니다.





2. TOP 기종과 외부 장치 선택

TOP와 연결 될 외부 장치를 선택 합니다.



설정 사항		내용				
TOP	Series	PLC와 연결할 TOP의 시리즈 명칭을 선택합니다. 설정 내용을 Download 하기 전에 TOP의 시리즈에 따라 아래 표에 명시된 버전의 OS를 인스톨 하십시오. <table border="1" style="margin-top: 10px;"> <tr> <td>시리즈</td> <td>버전 명칭</td> </tr> <tr> <td>XTOP / HTOP</td> <td>V4.0</td> </tr> </table>	시리즈	버전 명칭	XTOP / HTOP	V4.0
시리즈	버전 명칭					
XTOP / HTOP	V4.0					
Name	TOP 제품 모델명을 선택합니다.					
외부 장치	제조사	TOP와 연결할 외부 장치의 제조사를 선택합니다. "AJINEXTEK CO.,LTD"를 선택 하십시오.				
	PLC	TOP에 연결 될 외부 장치의 모델 시리즈를 선택 합니다. "SDC-N404 Series Computer link" 를 선택 하십시오. 연결을 원하는 외부 장치가 시스템 구성 가능한 기종인지 1장의 시스템 구성에서 확인 하시기 바랍니다.				



3. 시스템 설정 예제

TOP와 SDC-N404 Series의 통신 인터페이스 설정을 아래와 같이 권장 합니다.

3.1 설정 예제 1

구성한 시스템을 아래와 같이 설정 합니다.

항목	TOP	"SDC-N404 Series"	비고
시리얼레벨 (포트/채널)	RS-232C (COM2)	RS-232C	유저 설정
국번(PLC Address)	—	0	유저 설정
시리얼보우레이트 [BPS]		115200	유저 설정
시리얼데이터비트 [Bit]		8	유저 설정
시리얼스톱비트 [Bit]		1	유저 설정
시리얼파티티비트 [Bit]		NONE	유저 설정

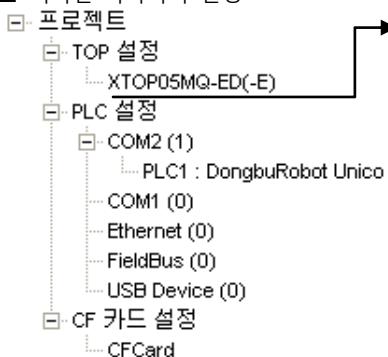
(1) XDesignerPlus 설정

[프로젝트 > 프로젝트 설정]에서 아래 내용을 설정 후, TOP 기기로 설정 내용을 다운로드 합니다..

■ 필수 추가 설정

송신 지연 시간(Send wait time)을 반드시 5mS이상 설정 하십시오.

■ 시리얼 파라미터 설정



■ [프로젝트 > 프로젝트 속성 > 프로젝트 > 설정 > TOP Name]

TOP 의 통신 인터페이스를 설정 합니다.

The dialog shows the communication port configuration. A red box highlights the COM2 settings:

+ COM 1	+ COM 2
- 보우레이트: 38400	- 보우레이트: 115200
- 데이터 비트: 8	- 데이터 비트: 8
- 정지 비트: 1	- 정지 비트: 1
- 페리티 비트: None	- 페리티 비트: None
- 신호레벨: RS-232C	

(2) 외부 장치 설정

외부 기기의 시리얼 파라미터 설정은 본 예제 설정 값으로 고정되어 있습니다.

자세한 부분은 제조사에 문의 바랍니다.

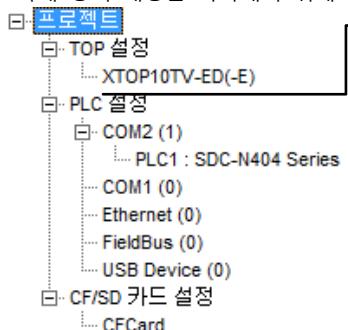


4. 통신 설정 항목

통신 설정은 XDesignerPlus 혹은 TOP 메인 메뉴에서 설정 가능 합니다. 통신 설정은 외부 장치와 동일하게 설정 해야 합니다.

4.1 XDesignerPlus 설정 항목

아래 창의 내용을 나타내기 위해서 [프로젝트 > 프로젝트 속성]을 선택 하십시오.



■ [프로젝트 > 프로젝트 속성 > 프로젝트 > 설정 > TOP Name]

TOP 기기의 통신 인터페이스를 설정 합니다.

* 통신 포트			
+ COM 1	- 보우레이트:	38400	- 보우레이트:
	- 데이터 비트:	8	- 데이터 비트:
	- 정지 비트:	1	- 정지 비트:
	- 패리티 비트:	None	- 패리티 비트:
			- 신호레벨:
			RS-232C

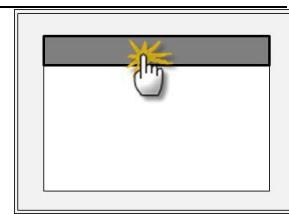
■ 통신 인터페이스 설정

항목	내용
시리얼 신호 레벨	외부 장치 – TOP 간 시리얼 통신 방식을 선택 합니다. (COM 1은 RS-232C 만을 제공 합니다.)
시리얼 보우레이트	외부 장치 – TOP 간 시리얼 통신 속도를 선택합니다.
시리얼 데이터비트	외부 장치 – TOP 간 시리얼 통신 데이터 비트를 선택합니다.
시리얼 정지비트	외부 장치 – TOP 간 시리얼 통신 정지 비트를 선택합니다.
시리얼 패리티비트	외부 장치 – TOP 간 시리얼 통신 패리티 비트 확인 방식을 선택합니다.
타임 아웃[x100 mSec]	TOP가 외부 장치로부터의 응답을 기다리는 시간을 [0 ~ 99] x 100 mSec 로 설정합니다.
송신 대기[x10 mSec]	TOP가 외부 장치로부터 응답 수신 – 다음 명령어 요청 전송 간에 대기하는 시간을 [0 ~ 99] x 10 mSec 로 설정합니다.
통신진단시 상대국번:[0~31]	"4.3 통신 진단"에서 사용하는 상대 국번 [0 ~ 31] 사이의 값을 선택합니다.



4.2 TOP 메인 메뉴 설정 항목

- 전원을 리셋 중 부저음이 울릴 때 LCD 상단 1점을 터치하여 “TOP 관리 메인” 화면으로 이동합니다.
- TOP에서 드라이버 인터페이스 설정은 아래의 **Step1** → **Step2** 내용을 따라 설정합니다.
(**Step 1.**에서 “TOP COM 2/1 설정”을 누르시면 **Step2.**에서 설정을 바꾸실 수 있습니다.)



Step 1. [PLC 설정] – 드라이버 인터페이스를 설정 합니다.

PLC 설정	
PLC 국번 : 01 타임아웃 : 1000 [mSec] 송신전 지연 시간 : 0 [mSec] TOP COM 2/1 : RS-422 , 9600 , 8 , 1 , NONE TOP COM 2/1 설정 통신 진단	통신 인터페이스 설정

Step 1-Reference.

항목	내용
PLC 국번. [0~65535]	상대 기기의 국번입니다. [0 – 65535] 사이의 값을 선택합니다.
타임아웃 [x1 mSec]	TOP가 외부 장치로부터의 응답을 기다리는 시간을 [0 – 5000] x 1 mSec 로 설정합니다.
송신전 지연시간 [x1 mSec]	TOP가 외부 장치로부터 응답 수신 – 다음 명령어 요청 전송 간에 대기하는 시간을 [0 – 5000] x 1 mSec 로 설정합니다.
TOP COM 2/1	TOP가 외부 장치에 대한 인터페이스 설정 입니다.

Step 2. [PLC 설정] > [TOP COM2/COM1 설정] – 해당 포트의 시리얼 파라미터를 설정 합니다.

포트 설정	COM 1 포트 통신 인터페이스 설정	COM 2 포트 통신 인터페이스 설정
* 시리얼 통신 + COM-1 Port - 보우레이트 : 115200 [BPS] - 데이터 비트 : 8 [BIT] - 정지 비트 : 1 [BIT] - 패리티 비트 : NONE [BIT] - 신호레벨 : RS – 232C		
+ COM-2 Port - 보우레이트 : 115200 [BPS] - 데이터 비트 : 8 [BIT] - 정지 비트 : 1 [BIT] - 패리티 비트 : NONE [BIT] - 신호 레벨 : RS 422		

Step 2-Reference.

항목	내용
보우레이트	외부 장치 – TOP 간 시리얼 통신 속도를 선택합니다.
데이터비트	외부 장치 – TOP 간 시리얼 통신 데이터 비트를 선택합니다.
정지 비트	외부 장치 – TOP 간 시리얼 통신 정지 비트를 선택합니다.
패리티 비트	외부 장치 – TOP 간 시리얼 통신 패리티 비트 확인 방식을 선택합니다.
신호 레벨	외부 장치 – TOP 간 시리얼 통신 방식을 선택 합니다.



4.3 통신 진단

■ TOP - 외부 장치 간 인터페이스 설정 상태를 확인

- TOP의 전원을 리셋 하면서 LCD 창의 상단을 클릭하여 메뉴 화면으로 이동한다.

- [통신 설정]에서 사용하고자 하는 포트[COM 2 or COM 1] 설정이 외부 기기의 설정 내용과 같은지 확인한다

■ 포트 통신 이상 유무 진단

- PLC 설정 > TOP [COM 2 혹은 COM 1] “통신 진단”의 버튼을 클릭한다.

- 화면 상에 Diagnostics 디아일로그 박스가 팝업 되며, 박스의 3번 항에 표시된 내용에 따라 진단 상태를 판단한다.

OK!

통신 설정 정상

Time Out Error!

통신 설정 비 정상

- 케이블 및 TOP/외부 장치의 설정 상태를 에러 (참조 : 통신 진단 시트)

■ 통신 진단 시트

- 외부 단말기와 통신 연결에 문제가 있을 경우 아래 시트의 설정 내용을 확인 바랍니다.

Designer Version		O.S Version		
항목	내용	확인		
시스템 구성	CPU 명칭		OK	NG
	통신 상대 포트 명칭		OK	NG
	시스템 연결 방법	1:1	1:N	N:1
접속 케이블	케이블 명칭		OK	NG
PLC 설정	설정 국번		OK	NG
TOP 설정	Serial baud rate	[BPS]	OK	NG
	Serial data bit	[BIT]	OK	NG
	Serial Stop bit	[BIT]	OK	NG
	Serial parity bit	[BIT]	OK	NG
	어드레스 할당 범위		OK	NG
TOP 설정	설정 포트	COM 1	COM 2	OK
	드라이버 명칭			OK
	상대 국번	Project Property설정		OK
		통신 진단 시		OK
	Serial baud rate	[BPS]	OK	NG
	Serial data bit	[BIT]	OK	NG
	Serial Stop bit	[BIT]	OK	NG
	Serial parity bit	[BIT]	OK	NG

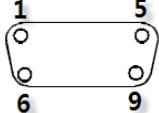
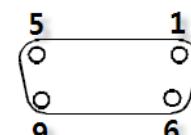
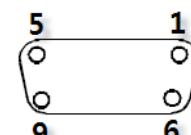
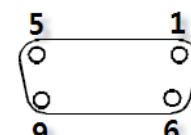
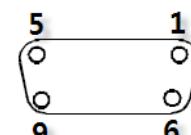
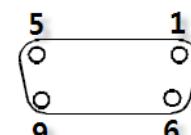
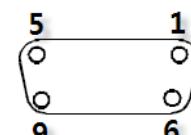
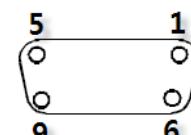
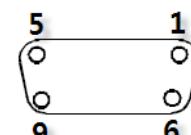
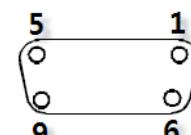
5. 케이블 표

본 Chapter는 TOP와 해당 기기 간 정상 통신을 위한 케이블 다이어그램을 소개 합니다. (본 절에서 설명되는 케이블 다이어그램은 AJINEXTEK CO.,LTD의 권장사항과 다를 수 있습니다)

5.1 케이블 표 1

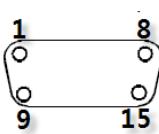
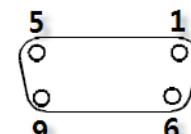
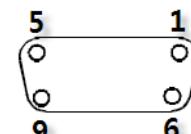
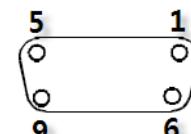
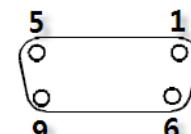
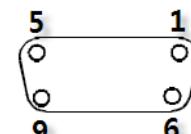
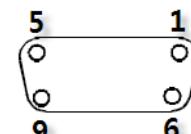
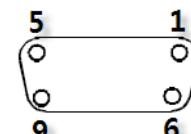
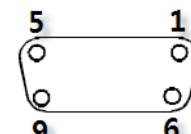
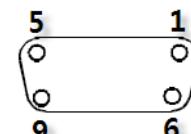
■ 1 : 1 연결

(A) XTOP COM 2 포트(9핀)

XTOP COM2			케이블 접속	“SDC-N404 Series”		
핀 배열*주1)	신호명	핀번호		핀번호	신호명	핀 배열*주1)
 통신 케이블 커넥터 전면 기준, D-SUB 9 Pin male(수, 볼록)	CD	1		1		
	RD	2		3	SD	
	SD	3		2	RD	
	DTR	4		4		
	SG	5		5	SG	
	DSR	6		6		
	RTS	7		7		
	CTS	8		8		
		9		9		

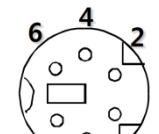
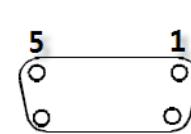
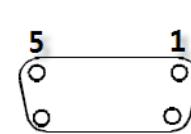
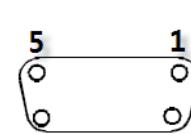
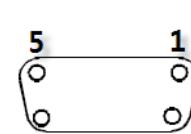
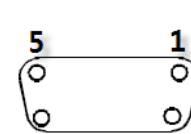
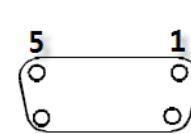
*주1) 핀 배열은 케이블 접속 커넥터의 접속면에서 본 것 입니다.

(B) XTOP COM 2 포트(15핀)

XTOP COM2			케이블 접속	“SDC-N404 Series”		
핀 배열*주1)	신호명	핀번호		핀번호	신호명	핀 배열*주1)
 통신 케이블 커넥터 전면 기준, D-SUB 15 Pin male(수, 볼록)	CD	1		1		
	RD	2		3	SD	
	SD	3		2	RD	
	DTR	4		4		
	SG	5		5	SG	
	DSR	6		6		
	RTS	7		7		
	CTS	8		8		
		9		9		

*주1) 핀 배열은 케이블 접속 커넥터의 접속면에서 본 것 입니다.

(C) XTOP/ATOP COM 1 포트 (6핀)

XTOP/ATOP COM 1 포트			케이블 접속	“SDC-N404 Series”		
핀 배열*주1)	신호명	핀번호		핀번호	신호명	핀 배열*주1)
 통신 케이블 커넥터 전면 기준, D-SUB 6 Pin male(수, 볼록)		1		1		
	RD	2		3	SD	
	SD	6		2	RD	
		4		4		
	SG	3		5	SG	
		5		6		

*주1) 핀 배열은 케이블 접속 커넥터의 접속면에서 본 것 입니다.



6. 지원 어드레스

TOP에서 사용 가능한 디바이스는 아래와 같습니다.

■ 상태/설정

영역	비트 어드레스	워드 어드레스	비고
축 상태	AXI0.0 ~ AXI3.7	——	*F1 *1 *3
전체 상태	ROB0.0 ~ ROB3.7	——	*F1 *1 *3
시스템 상태	SYS0.0 ~ SYS3.7	——	*F1 *1 *4
Mechanical 신호	MES0.0 ~ MES3.7	——	*F1 *1 *5
Mechanical Active Level	MEL0.0 ~ MEL3.7	——	*F1 *1 *6
모션 에러 상태	——	ERR	*1
태스크	상태	TS0 ~ TS1	*F3 *1 *7
	Run	TR0 ~ TR1	*F3 *2
	Pause	TP0 ~ TP1	*F3 *2

[주소 형식]

*F1	축	*F3	태스크
-----	---	-----	-----

*1 Read only

*2 Write only

*3 각 축 별로 아래 정보를 갖습니다.

*4 각 축 별로 아래 정보를 갖습니다.

*5 각 축 별로 아래 정보를 갖습니다.

Bit pos	Comment	Bit pos	Comment	Bit pos	Comment
0	서보 온 상태	0	비상 정지 상태	0	+ 리밋 신호 상태
1	제로 리턴 상태	1	알람 상태	1	- 리밋 신호 상태
2	Busy 상태	2	+ 리밋 상태	2	알람 신호 상태
3	- 리밋 상태	3	- 리밋 상태	3	인포지션 신호 상태
4	+ 리밋 상태	4	인포지션상태	4	비상 정지 신호 상태
5	알람 상태	5	InMotion 상태	5	홈 신호 상태
6	비상 정지 상태	6	서보온 상태	6	Z상 신호 상태
7	인포지션 상태	7	알람 클리어 상태	7	(미사용)

*6 각 축 별로 아래 정보를 갖습니다.

*7 워드데이터는 아래 정보를 갖습니다.

Bit pos	Comment	Data	Comment
0	+ 리밋 신호 Active Level	0	정지
1	- 리밋 신호 Active Level	1	실행
2	알람 신호 Active Level	2	일시 정지
3	인포지션 신호 Active Level		
4	비상 정지 신호 Active Level		
5	홈 신호 Active Level		
6	Z상 신호 Active Level		
7	(미사용)		

■ 변수

영역	비트 어드레스	워드 어드레스	비고
입력	I0.0 ~ I0.27	——	*1 27BIT
출력	O0.0 ~ O0.27	——	27BIT
M변수	——	M0 ~ M50	*F2 32BIT
포인트 파일	——	P0/0 ~ P3/9999	*F4

[주소 형식]

*F2	어드레스	*F4	축	/ 어드레스
-----	------	-----	---	--------

*1 Read only

■ 파라미터

영역	비트 어드레스	워드 어드레스	비고
엔코더 입력	——	PE0 ~ PE3	*F1
펄스 출력	——	PP0 ~ PP3	*F1
ABS/REL 모드	——	PA0 ~ PA3	*F1
프로파일 모드	——	PF0 ~ PF3	*F1
Unit/Pulse	——	PU0 ~ PU3	*F1

[주소 형식]

*F1	축
-----	---



■ 축 제어

영역	비트 어드레스	워드 어드레스	비고
축 명령 위치	——	ASP0 ~ ASP3	*F1 *1 32BIT
축 실제 위치	——	ACP0 ~ ACP3	*F1 *1 32BIT
축 구동 속도	——	AVE0 ~ AVE3	*F1 *1 32BIT
단축	위치 구동	실행	AM0 ~ AM3
		구동 위치	_AM_P
		구동 속도	_AM_V
		구동 가속도	_AM_A
		구동 감속도	_AM_D
속도 구동	구동	AV0 ~ AV3	*F1 *2 *4
		구동 속도	_AV_V
		구동 가속도	_AV_A
		구동 감속도	_AV_D
구동 정지		AS0 ~ AS3	*F1 *2
비상 정지		AE0 ~ AE3	*F1 *2
다축	위치 구동	실행	XJ
		구동 위치	_XJ0 ~ _XJ3
	보간 구동	실행	XL
		구동 위치	_XL0 ~ _XL3
	속도 설정	XV	*2 *6
		구동 속도	_XV0 ~ _XV3
	가속도 설정	XA	*2 *7
		구동 가속도	_XA0 ~ _XA3
	감속도 설정	XD	*2 *8
		구동 감속도	_XD0 ~ _XD3
축 설정	XX	——	*2 *9
	구동 축	——	*F1 32BIT
서보 ON/OFF	SERVO0 ~ SERVO3	——	*F1 *2
알람 ON/OFF	ALM0 ~ ALM3	——	*F1 *2
홈 검색	H0 ~ H3	——	*F1 *2
제로 위치 설정	ZP0 ~ ZP3	——	*F1 *2
위치 보상 설정	PC0 ~ PC3	——	*F1 *2
다축 제로 리턴	XZ	——	*2

[주소 형식]

*F1

축

*1 Read only

*2 Write only

*3 _AM_P, _AM_V, _AM_A, _AM_D 를 참조 실행

*4 _AV_V, _AV_A, _AV_D 를 참조 실행

*5 _XJ0 ~ _XJ3 를 참조 실행

*6 _XL0 ~ _XL3 를 참조 실행

*7 XV0 ~ XV3 를 참조 실행

*8 XA0 ~ XA3 를 참조 실행

*9 XD0 ~ XD3 를 참조 실행

*10 XX0 ~ XX3 를 참조 실행